ЛИТЕРАТУРА

1. «CHIP NEWS» Украина. Инженерная мкроэлектроника. Издается по 10 номеров в год. Начало издания с 2001 г. по 2010 (www.chipnews.com.ua).

2. Абрамов Е.И. Колесниченко К.А. и др. Элементы гидропривода: Справочник. – Изд. 2-е, перер. и доп. – К.: Техника, 1977.

3. Агеев М.Д., Киселев Л.В. и др. Автоматические подводные аппараты. – Л.: Судостроение, 1981.

4. Аншин С.С., Бабич А.В. и др. Проектирование и разработка промышленных роботов. – М.: Машиностроение, 1989.

5. Атомная техника за рубежом: Сборник переводных статей. ВИНИТИ. – Выпуски с 1980 по 1992.

6. Атомная энергия // Ежемесячный теоретический и научно-технический журнал АН СССР и Госкомитета по использованию атомной энергии СССР. – Выпуски с 1980 по 2000.

7. Башта Т.М. Объемные насосы и гидравлические двигатели гидросистем: Учебник для вузов. – М.: Машиностроение, 1974.

8. Белецкий В.В. Двуногая ходьба. Модельные задачи и динамика управления. – М.: Наука, 1984.

9. Белов А.В. Самоучитель разработки устройств на микроконтроллерах AVR // Наука и техника. – СПб., 2008.

10. Бессекерский В.А., Попов Е.П. Теория систем автоматического регулирования. – М.: Наука, 1975.

11. Бродин В.Б., Калинин А.В. Системы на микроконтроллерах и БИС программируемой логики. – М.: ЭКОМ, 2002.

12. Бурдаков С.Ф., Дьяченко В.А. и др. Проектирование манипуляторов промышленных роботов и роботизированных комплексов: Учебное пособие для вузов. – М.: Высш. школа, 1986.

13. Веселков Р.С., Гонтаровский Т.Н. и др. Детали и механизмы роботов. Основы расчета, конструирования и технологии производства: Учебн. пос. – К.: Высш. шк., 1990.

14. Воробьев Е.И., Попов С.А., др. Механизмы промышленных роботов: Учеб. пос. для вузов. В трех книгах. – М.: Высш. шк., 1988.

15. Вукобратович М. Шагающие роботы и антропоморфные механизмы / Пер. с анг. – М.: Изд. Мир, 1976.

16. Вукобратович М., Стокич Д. Управление манипуляционными роботами. Теория и приложения / Пер. с сербохорватского. – М.: Наука, 1985.

17. Гурский Д., Турбина Е. и др. Вычисления в Mathcad 12. – СПб.: Питер, 2006.

18. Гусев Н.Г., Климанов В.А. и др. Физические основы защиты от излучений: Учебник для вузов в 2-х томах. – М.: Энергоатомиздат, 1989.

19. Евстифеев А.В. Микроконтроллеры AVR семейства Tine и Mega фирмы «ATMEL». – М.: «ДОДЭКА – XXI», 2004.

20. Емельянов И.Я., Воскобойников В.В. и др. Основы конструирования исполнительных механизмов управления ядерных реакторов. – М.: Энергоатомиздат, 1987.

21. Камерон И. Ядерные реакторы. Пер с англ. – М.: Машиностроение, 1987.

22. Кашкаров А.П. Электронные датчики. – СПб.: Наука и техника, 2007.

23. Козлов В.В. Расчет шаговых и синхронных двигателей для автомобильных электроприводов // «Электротехника». – 2007. – № 5.

24. Козлов В.Ф. Справочник по радиационной безопасности. – Изд. 4-е пер. и испр. – М.: Энергоатомиздат, 1991.

25. Козловский М.З., Слоущ А.В. Основы динамики промышленных роботов. – М.: Наука, 1988. – 240 с.

26. Козырев Б.Г. Помышленные роботы: Справочник. – Изд. 2-е, пер. и испр. – М.: Машиностроение, 1988.

27. Кондаков Л.А. Рабочие жидкости гидравлических систем. – М.: Машиностроение, 1982.

28. Кондаков Л.А., Голубьев А.И. и др. Уплотнения и уплотнительная техника: Справочник. – М.: Машиностроение, 1986.

291. Костюк В.И., Гавриш А.П. и др. Промышленные роботы. Конструирование, управление, эксплуатация. – К.: Высш. шк., 1985.

30. Котов Ю.В., Кротов В.В. и др. Оборудование атомных электростанций. – М.: Машиностроение, 1982.

31. Кравченко А.В. 10 практических устройств на AVR-микроконтроллерах. – Книги 1 и 2. – К.: МК-Пресс, 2008 (www.mk-press.com).

32. Кулаков Ф.М. Супервизорное управление манипуляционными роботами. – М.: Наука, 1980.

33. Лебедев В.К., Черныш В.П. и др. Автоматизация сварочных процессов. Учебное пособие для вузов. – К.: Высш. шк., 1980.

34. Ловин Д. Создаем робота-андроида своими руками / Пер. с англ. – М.: Изд. дом ДМК-пресс, 2007.

35. Лопаткин А.В. P-CAD 2004. – СПб.: БХВ-Питербург, 2006.

36. Микросхемы АЦП и ЦАП. – М.: Изд. дом «Додэка-XXI», 2005.

37. Назаров А.В., Козырев А.В. и др. Современная телеметрия в теории и на практике: Учебный курс. – СПб.: Наука и техника, 2007.

38. Найман В.С. GPS – навигаторы для путешественников, автомобилистов, яхтсменов. Лучшие GPS навигаторы. – М.: МТ Пресс, 2008.

39. Орлов П.И. Основы конструирования: Справочно-методическое пособие. В 2-х книгах. – Изд. 3-е. – М.: Машиностроение, 1988.

40. Петров Е.М., Юзефович Ю.И. Лопастные неполноповоротные гидродвигатели в судостроении. – Л.: Судостроение, 1972.

41. Попов Д.Н. Динамика и регулирования гидро- и пневмосистем: Учебник для вузов. – М.: Машиностроение, 1987.

42. Проблемы Чернобыля: Научно-технический сборник с выпусками статей с 1996 по 2004 годы, переименовынный в «Проблемы безопасности АЭС и Чернобыля» с 2004 года по 2009.

43. Пуриш В.З. Андроїди-телеоператори небезпечних середовищ. – Миколаїв: Видав. «Ризографіка», 2003.

44. Пуриш В.З. Возможности применения дистанционно управляемых манипуляторов в энергохозяйстве промышленного предприятия. – Николаев: Вопросы судостроения. Промышленная энергетика, 1982. – Вып. 10.

45. Реферативный журнал «Промышленные роботы и манипуляторы». Издавался с 1982 г. по 1992 г. и переименовынный в «Робототехника», издатель ВИНИТИ-М.

46. «Робототехника». Экспресс информация. – ВИНИТИ. АН СССР. Издавалась по 4 выпуска переводных статей по робототехнике. Начало издания 1982 по 1992.

47. Сайт журнала «Октопус» информирует о достижениях освоения подводного мира человеком [Электронный ресурс]. – Режим доступа: www.octopus.ru.

48. Сайт разработкика, поставщика и наладчика систем автоматики атомных блоков ЧАЭС [Электронный ресурс]. – Режим доступа: www.hartron.com.ua.

49. Сайт Чернобыльской АЭС с информацией о степени разрушения 4-го блока АЭС [Электронный ресурс]. – Режим доступа: www.chernobyl.in.ua.

50. Трамперт В. AVR-RISC микроконтроллеры. Архиектура, аппаратные ресурсы, система команд, программирование, применение / Пер. с нем. – К.: МК-Пресс, 2006.

51. Трамперт В. Измерение, управление и регулирование с помощью AVR-микроконтроллеров. Практическая разработка аппаратных и программных средств для техники измерения, управления и регулирования с применением микроконтроллеров AVR и ПК. – К.: МК-Пресс, 2007.

52. Шиханпур М. Курс робототехники / Пер. с англ. – М.: Мир, 1990.

53. Ястребов В.С. Телеуправляемые подводные аппараты. – Л.: Судостроение, 1973.